

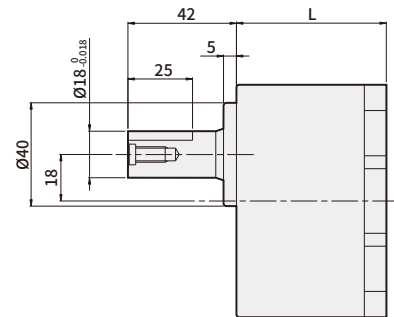
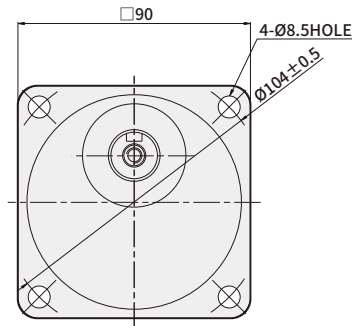
BRUSHLESS AC/DC MOTOR UNIT - Gearhead

DIMENSIONS

GEARHEAD K9H□B

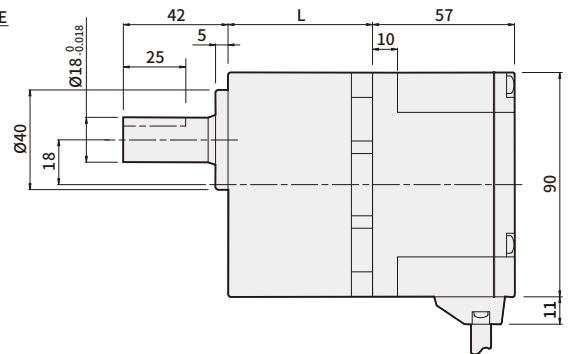
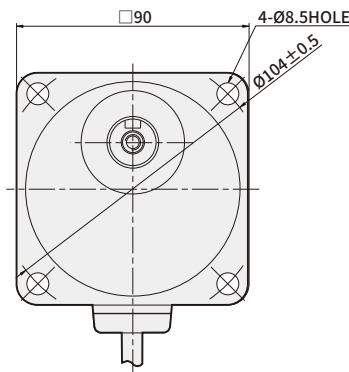
K9H□B

무게 : 1.3Kg

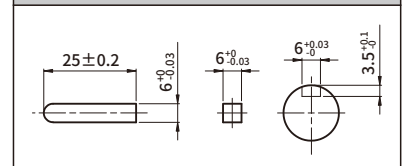


K9BH90N■ + K9H□B
 K9BH150NC + K9H□B
 K9FH150NC + K9H□B
 K9XH100N2 + K9H□B

무게 : 2.6Kg



KEY · KEY홈 (부속품)



DIMENSION TABLE

| GEARHEAD 품명 | 감속비 | L | 취부 BOLT |
|-------------|------------|----|-------------|
| K9H□B | 5,10,15,20 | 45 | M8 P1.25×75 |
| | 30,50,100 | 58 | M8 P1.25×90 |
| | 200 | 64 | M8 P1.25×95 |

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 모터 품명 중 ■에는 전원 전압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ GEARED MOTOR 및 FLAT TYPE 감속기에는 취부 BOLT SET가 내장되어 있습니다. (평 WASHER, SPRING WASHER, 육각 NUT 각 4개)

→ GEARHEAD 전달효율

| 품명 | 감속비 | 5 | 10 | 15 | 20 | 30 | 50 | 100 | 200 |
|----------|-------|-----|-----|----|----|-----|-----|-----|-----|
| | K6H□B | | 90% | | | | 86% | | |
| K8H□B | | 90% | | | | 86% | | | 81% |
| K9H□B | | 90% | | | | 86% | | | 81% |
| K10H□BU | | 90% | | | | 86% | | 81% | |
| K6H□BTH | 80% | 85% | | | | | | | |
| K8H□BTH | | 85% | | | | | | | |
| K9H□BTH | | 85% | | | | | | | |
| K10H□BTH | | 85% | | | | | | | |

→ AC MOTOR + GEARHEAD 허용 TORQUE

단위 = N·m

| 품명 | 감속비 | 5 | 10 | 15 | 20 | 30 | 50 | 100 | 200 |
|---------------------|---------------|---------------|--------|---------|---------|---------|---------|------|--------|
| | | 속도제어범위[r/min] | 20~600 | 10~300 | 6.7~200 | 5~150 | 3.3~100 | 2~60 | 1~30 |
| K6BH30N■ + K6H□B | 100~3000 | 0.45 | 0.9 | 1.4 | 1.8 | 2.6 | 4.3 | 6 | 6 |
| K8BH60N■ + K8H□B | | 0.9 | 1.8 | 2.7 | 3.6 | 5.2 | 8.6 | 16 | 16 |
| K9BH90N■ + K9H□B | | 1.35 | 2.7 | 4.1 | 5.4 | 7.7 | 12.9 | 25.8 | 30 |
| K9BH150NC + K9H□B | | 2.2 | 4.4 | 6.6 | 8.8 | 12.6 | 21.1 | 30 | 30 |
| K6BH30N■ + K6H□BTH | | 0.4 | 0.85 | 1.3 | 1.7 | 2.6 | 4.3 | 8.5 | 17 |
| K8BH60N■ + K8H□BTH | | 0.85 | 1.7 | 2.6 | 3.4 | 5.1 | 8.5 | 17 | 34 |
| K9BH90N■ + K9H□BTH | | 1.9 | 3.8 | 5.7 | 7.7 | 11.5 | 19.1 | 38.3 | 68 |
| K9BH150NC + K9H□BTH | | 2.1 | 4.2 | 6.2 | 8.3 | 12.5 | 21 | 42 | 68 |
| | | | | | | | | | |
| 품명 | 감속비 | 5 | 10 | 15 | 20 | 30 | 50 | 100 | 200 |
| | 속도제어범위[r/min] | 20~800 | 10~400 | 6.7~266 | 5~200 | 3.3~133 | 2~80 | 1~40 | 0.5~20 |
| K6FH30NC+K6H□B | 100~3000 | 0.45 | 0.9 | 1.4 | 1.8 | 2.6 | 4.3 | 6 | 6 |
| | 4000 | 0.36 | 0.72 | 1.08 | 1.4 | 2.1 | 3.4 | 5.4 | 5.4 |
| K8FH60NC+K8H□B | 100~3000 | 0.9 | 1.8 | 2.7 | 3.6 | 5.2 | 8.6 | 16 | 16 |
| | 4000 | 0.68 | 1.4 | 2.0 | 2.7 | 3.9 | 6.5 | 12.9 | 14 |
| K9FH150NC+K9H□B | 100~3000 | 2.2 | 4.4 | 6.6 | 8.8 | 12.6 | 21.1 | 30 | 30 |
| | 4000 | 1.4 | 2.7 | 4.1 | 5.4 | 7.7 | 12.9 | 25.8 | 27 |
| K10FH200NC+K10H□BU | 100~3000 | 2.9 | 5.9 | 8.8 | 11.7 | 16.8 | 28 | 52.7 | 70 |
| | 4000 | 2 | 4.1 | 6.1 | 8.1 | 11.6 | 19.4 | 36.5 | 63 |
| K10FH400NC+K10H□BU | 100~3000 | 5.9 | 11.7 | 17.6 | 23.4 | 33.5 | 55.9 | 70 | 70 |
| | 4000 | 4.3 | 8.6 | 12.8 | 17.1 | 24.5 | 40.9 | 63 | 63 |
| K6FH30NC+K6H□BTH | 100~3000 | 0.4 | 0.85 | 1.3 | 1.7 | 2.6 | 4.3 | 8.5 | 17 |
| | 4000 | 0.30 | 0.64 | 0.96 | 1.3 | 1.9 | 3.2 | 6.4 | 12.8 |
| K8FH60NC+K8H□BTH | 100~3000 | 0.85 | 1.7 | 2.6 | 3.4 | 5.1 | 8.5 | 17 | 34 |
| | 4000 | 0.64 | 1.3 | 1.9 | 2.6 | 3.8 | 6.4 | 12.8 | 25.5 |
| K9FH150NC+K9H□BTH | 100~3000 | 2.1 | 4.2 | 6.2 | 8.3 | 12.5 | 21 | 42 | 68 |
| | 4000 | 1.3 | 2.6 | 3.8 | 5.1 | 7.7 | 12.8 | 25.5 | 51 |
| K10FH200NC+K10H□BTH | 100~3000 | 2.8 | 5.5 | 8.3 | 11.1 | 16.6 | 27.6 | 55.3 | — |
| | 4000 | 1.9 | 3.8 | 5.7 | 7.7 | 11.5 | 19.1 | 38.3 | — |
| K10FH400NC+K10H□BTH | 100~3000 | 5.5 | 11.1 | 16.6 | 22.1 | 33.2 | 55.3 | 110 | — |
| | 4000 | 4.0 | 8.1 | 12.1 | 16.2 | 24.2 | 40.4 | 80.8 | — |

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.
 ※ 모터 품명 중 ■에는 전원 전압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.
 ※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.
 ※ 회전 방향은 □색이 MOTOR와 같은 방향을 나타냅니다. 그 외는 역방향입니다.
 ※ Flat Gearhead 앞에서 볼 때는 Motor와 반대 방향, Flat Gearhead 뒤 (Motor 설치면 측)에서 볼 때는 Motor와 같은 방향으로 회전합니다.

→ DC MOTOR + GEARHEAD 허용 TORQUE

단위 = N·m

| 품명 | 감속비 | 5 | 10 | 15 | 20 | 30 | 50 | 100 | 200 |
|-----------------------|---------------|--------|--------|---------|-------|---------|------|------|--------|
| | 속도제어범위[r/min] | 20~600 | 10~300 | 6.7~200 | 5~150 | 3.3~100 | 2~60 | 1~30 | 0.5~15 |
| K6XH30N2 + K6H□B | 100~2500 | 0.54 | 1.1 | 1.6 | 2.2 | 3.1 | 5.2 | 6 | 6 |
| | 3000 | 0.3 | 0.54 | 0.81 | 1.1 | 1.5 | 2.6 | 5.2 | 6 |
| K8XH50N2 + K8H□B | 100~2500 | 0.9 | 1.8 | 2.7 | 3.6 | 5.2 | 8.6 | 16 | 16 |
| | 3000 | 0.45 | 0.9 | 1.4 | 1.8 | 2.6 | 4.3 | 8.6 | 16 |
| K9XH100N2 + K9H□B | 100~2500 | 1.8 | 3.6 | 5.4 | 7.2 | 10.3 | 17.2 | 30 | 30 |
| | 3000 | 0.9 | 1.8 | 2.7 | 3.6 | 5.2 | 8.6 | 17.2 | 30 |
| K6XH30N2 + K6H□BTH | 100~2500 | 0.48 | 1 | 1.5 | 2 | 3.1 | 5.1 | 10.2 | 17 |
| | 3000 | 0.2 | 0.51 | 0.77 | 1 | 1.5 | 2.6 | 5.1 | 10.2 |
| K8XH50N2 + K8H□BTH | 100~2500 | 0.85 | 1.7 | 2.6 | 3.4 | 5.1 | 8.5 | 17 | 34 |
| | 3000 | 0.43 | 0.85 | 1.3 | 1.7 | 2.6 | 4.3 | 8.5 | 17 |
| K9XH100N2 + K9H□BTH | 100~2500 | 1.7 | 3.4 | 5.1 | 6.8 | 10.2 | 17 | 34 | 68 |
| | 3000 | 0.85 | 1.7 | 2.6 | 3.4 | 5.1 | 8.5 | 17 | 34 |
| 품명 | 감속비 | 5 | 10 | 15 | 20 | 30 | 50 | 100 | 200 |
| | 속도제어범위[r/min] | 20~800 | 10~400 | 6.7~267 | 5~200 | 3.3~133 | 2~80 | 1~40 | 0.5~20 |
| K10XH200N2 + K10H□BU | 100~3000 | 2.9 | 5.9 | 8.8 | 11.7 | 16.8 | 28 | 52.7 | 70 |
| | 4000 | 2.0 | 4.1 | 6.1 | 8.1 | 11.6 | 19.4 | 36.5 | 63 |
| K10XH400N9 + K10H□BU | 100~3000 | 5.9 | 11.7 | 17.6 | 23.4 | 33.5 | 55.9 | 70 | 70 |
| | 4000 | 4.3 | 8.6 | 12.8 | 17.1 | 24.5 | 40.9 | 63 | 63 |
| K10XH200N2 + K10H□BTH | 100~3000 | 2.8 | 5.5 | 8.3 | 11.1 | 16.6 | 27.6 | 55.3 | — |
| | 4000 | 1.9 | 3.8 | 5.7 | 7.7 | 11.5 | 19.1 | 38.3 | — |
| K10XH400N9 + K10H□BTH | 100~3000 | 5.5 | 11.1 | 16.6 | 22.1 | 33.2 | 55.3 | 110 | — |
| | 4000 | 4.0 | 8.1 | 12.1 | 16.2 | 24.2 | 40.4 | 80.8 | — |

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.

※ 감속기 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.

※ 회전 방향은 □색이 MOTOR와 같은 방향을 나타냅니다. 그 외는 역방향입니다.

※ Flat Gearhead 앞에서 볼 때는 Motor와 반대 방향, Flat Gearhead 뒤 (Motor 설치면 측)에서 볼 때는 Motor와 같은 방향으로 회전합니다.

→ 허용 OVERHANG 하중 및 허용 THRUST 하중

| 품 명 | | 감속비 | 허용 OVERHANG 하중 | | | | 허용 THRUST 하중 | | |
|------------------------------------------------|----------|-------------------------------|----------------|-----|---------------|-----|--------------|------------------------------------------------------------------|--|
| | | | 출력축 끝단부터 10mm | | 출력축 끝단부터 20mm | | N | kgf | |
| | | | N | kgf | N | kgf | | | |
| GEARHEAD | K6H□B | 5 | 100 | 10 | 150 | 15 | 40 | 4 | |
| | | 10,15,20 | 150 | 15 | 200 | 20 | | | |
| | | 30,50,100,200 | 200 | 20 | 300 | 30 | | | |
| | K8H□B | 5 | 200 | 20 | 250 | 25 | 100 | 10 | |
| | | 10,15,20 | 300 | 30 | 350 | 35 | | | |
| | | 30,50,100,200 | 450 | 45 | 550 | 55 | | | |
| | K9H□B | 5 | 300 | 30 | 400 | 40 | 150 | 15 | |
| | | 10,15,20 | 400 | 40 | 500 | 50 | | | |
| | | 30,50,100,200 | 500 | 50 | 650 | 65 | | | |
| | K10H□BU | 5,10,15,20 | 550 | 55 | 800 | 80 | 200 | 20 | |
| | | 30,50 | 1000 | 100 | 1250 | 125 | 300 | 30 | |
| | | 100,200 | 1400 | 140 | 1700 | 170 | 400 | 40 | |
| | K6H□BTH | 5,10 | 450 | 45 | 370 | 37 | 200 | 20 | |
| | | 15~200 | 500 | 50 | 400 | 40 | | | |
| | K8H□BTH | 5,10 | 800 | 80 | 660 | 66 | 400 | 40 | |
| | | 15~200 | 1200 | 120 | 1000 | 100 | | | |
| | K9H□BTH | 5,10 | 900 | 90 | 770 | 77 | 500 | 50 | |
| | | 15,20 | 1300 | 130 | 1110 | 111 | | | |
| | | 30,50,100,200 | 1500 | 150 | 1280 | 128 | | | |
| | K10H□BTH | 5,10 | 1230 | 123 | 1070 | 107 | 800 | 80 | |
| | | 15,20 | 1680 | 168 | 1470 | 147 | | | |
| | | 30,50,100 | 2040 | 204 | 1780 | 178 | | | |
| | MOTOR | K6BS30N■,K6FS30NC K6XS30N2 | | 70 | 7 | 100 | 10 | ·THRUST 하중이 걸리지 않도록 해주십시오. 어쩔 수 없는 경우에는 모터 총량의 50% 이하로 해주십시오. | |
| | | K8BS60N■,K8FS60NC K8XS50N2 | | 120 | 12 | 140 | 14 | | |
| K9BS90N■,K9BS150NC K9FS150NC,K9XS100N2 | | 160 | 16 | 170 | 17 | | | | |
| K10FS200NC,K10FS400NC K10XS200N2,K10XS400N9 | | 197 | 19.7 | 220 | 22 | | | | |

※ 모터 품명 끝에 -B (BRAKE) 또는 -E (ENCODER), -BE (BRAKE+ENCODER) 가 들어갈 수 있습니다.
 ※ 모터 품명 중 ■에는 전원 전압을 나타내는 U (단상 100~115V), C (단상 200~230V)가 들어갑니다.
 ※ 품명 중 □에는 감속비를 나타내는 숫자가 들어갑니다.
 ※ 허용 Overhang 하중은 계산식으로도 산출할 수 있습니다.